

2. Klausur zur „Algorithmische Mathematik II“

Lösungen

1. (Wahrscheinlichkeiten und Erwartungswerte)

- a) Es sei (Ω, \mathcal{A}, P) ein Wahrscheinlichkeitsraum und S eine abzählbare Menge. Eine diskrete Zufallsvariable ist eine Abbildung $X : \Omega \rightarrow S$ mit der Eigenschaft

$$\forall a \in S \quad \text{gilt} \quad X^{-1}(a) := \{\omega \in \Omega \mid X(\omega) = a\} \in \mathcal{A}.$$

Weiterhin nennt man X eine diskrete, reellwertige Zufallsvariable, falls $S \subset \mathbb{R}$ ist. Der Erwartungswert einer diskrete, reellwertigen Zufallsvariable X bezüglich P ist nun definiert durch

$$E[X] := \sum_{a \in S} a P[X = a],$$

sofern die Summe wohldefiniert ist.

- b) Es sei (Ω, \mathcal{A}, P) ein Wahrscheinlichkeitsraum und $T : \Omega \rightarrow \mathbb{Z}_+$ eine Zufallsvariable. Dann gilt:

$$\sum_{k=1}^{\infty} P[T \geq k] = \sum_{k=1}^{\infty} \sum_{n=k}^{\infty} P[T = n] = \sum_{n=1}^{\infty} \sum_{k=1}^n P[T = n] = \sum_{n=1}^{\infty} n P[T = n] = E[T],$$

wobei Vertauschung der Summen im zweiten Schritt wegen der Nichtnegativität aller Terme erlaubt ist.

- c) Es sei (Ω, \mathcal{A}, P) ein Wahrscheinlichkeitsraum und $X_i : \Omega \rightarrow \{-1, 0, 1\}$ eine Folge von unabhängigen Zufallsvariablen mit

$$P[X_i = -1] = q, \quad P[X_i = 0] = r, \quad P[X_i = 1] = p.$$

- (i) Bezeichne mit A_n das Ereignis, dass Spieler A in der n -ten Runde gewinnt. Dann gilt

$$\begin{aligned} P[A_n] &= P[X_1 = 0, \dots, X_{n-1} = 0, X_n = 1] \\ &= P[X_1 = 0] \cdot \dots \cdot P[X_{n-1} = 0] \cdot P[X_n = 1] = r^{n-1} p, \end{aligned}$$

wobei im 2. Schritt die Unabhängigkeit der X_i benutzt wurde. Daraus ergibt sich dann aber für

$$\begin{aligned} P[\text{„Spieler A gewinnt“}] &= P\left[\bigcup_{n=1}^{\infty} A_n\right] = \sum_{n=1}^{\infty} P[A_n] = \sum_{n=1}^{\infty} r^{n-1} p \\ &= p \sum_{n=0}^{\infty} r^n = \frac{p}{1-r} = \frac{p}{p+q}, \end{aligned}$$

wobei im 2. Schritt die σ -Additivität benutzt wurde.

- (ii) Die Wartezeit, bis das Spiel beendet ist, läßt sich beschreiben durch die Zufallsvariable $T : \Omega \rightarrow \mathbb{Z}_+$,

$$T := \min \{n \in \mathbb{N} \mid X_n \in \{-1, 1\}\}.$$

Für die Verteilung dieser Zufallsvariable gilt zunächst einmal

$$\begin{aligned} P[T = n] &= P[X_1 = 0, \dots, X_{n-1} = 0, X_n \in \{-1, 1\}] \\ &= \prod_{i=1}^{n-1} P[X_i = 0] \cdot P[X_n \in \{-1, 1\}] = r^{n-1}(p+q), \end{aligned}$$

wobei im 2. Schritt wieder in Unabhängigkeit der X_i benutzt wurde. Im folgenden soll der Erwartungswert von T bestimmt werden.

Lösungsweg 1: Es gilt weiterhin

$$P[T \geq n] = P[X_1 = 0, \dots, X_{n-1} = 0] = \prod_{i=1}^{n-1} P[X_i = 0] = r^{n-1},$$

wobei im zweiten Schritt die Unabhängigkeit benutzt wurde. Daher erhält man für den Erwartungswert

$$E[T] = \sum_{n=1}^{\infty} P[T \geq n] = \sum_{n=1}^{\infty} r^{n-1} = \sum_{n=0}^{\infty} r^n = \frac{1}{1-r} = \frac{1}{p+q}.$$

Lösungsweg 2:

$$\begin{aligned} E[T] &= \sum_{n=1}^{\infty} n P[T = n] = (p+q) \sum_{n=1}^{\infty} n r^{n-1} = (p+q) \frac{d}{dr} \left(\sum_{n=0}^{\infty} r^n \right) \\ &= (p+q) \frac{d}{dr} \left(\frac{1}{1-r} \right) = \frac{p+q}{(1-r)^2} = \frac{1}{1-r} = \frac{1}{p+q}. \end{aligned}$$

- (iii) Betrachte zunächst einmal

$$\begin{aligned} P[T \leq n, X_T = 1] &= \sum_{k=1}^n P[T = k, X_T = 1] = \sum_{k=1}^n r^{k-1} p = p \frac{1-r^n}{1-r} \\ P[X_1 = 0, T \leq n, X_T = 1] &= \sum_{k=2}^n P[T = k, X_T = 1] = \sum_{k=2}^n r^{k-1} p = pr \frac{1-r^{n-1}}{1-r} \end{aligned}$$

Für die bedingte Wahrscheinlichkeit, dass die erste Runde unentschieden ausgeht, gegeben Spieler A gewinnt vor oder in der n -ten Runde, erhält man

$$P[X_1 = 0 \mid T \leq n, X_T = 1] = \frac{P[X_1 = 0, T \leq n, X_T = 1]}{P[T \leq n, X_T = 1]} = r \frac{1-r^{n-1}}{1-r^n}.$$

- (iv) Für die Wahrscheinlichkeit, dass Spieler A das Spiel gewinnt, gegeben das Spiel endet nach genau n Runden, gilt

$$P[X_T = 1 \mid T = n] = \frac{P[X_T = 1, T = n]}{P[T = n]} = \frac{r^{n-1} p}{r^{n-1} (p+q)} = \frac{p}{p+q}.$$

2. (Bedingte Wahrscheinlichkeiten)

- a) Unter einem Wahrscheinlichkeitsraum versteht man ein Tripel (Ω, \mathcal{A}, P) bestehend aus einer Menge Ω , einer σ -Algebra \mathcal{A} und einer Wahrscheinlichkeitsverteilung P auf Ω .

Eine σ -Algebra ist hierbei eine Teilmenge der Potenzmenge $\mathcal{A} \subseteq \mathcal{P}(\Omega)$, die den folgenden Eigenschaften genügt

- (i) $\Omega \in \mathcal{A}$
- (ii) $A \in \mathcal{A} \Rightarrow A^c := \Omega \setminus A \in \mathcal{A}$
- (iii) $A_1, A_2, \dots \in \mathcal{A} \Rightarrow \bigcup_{i=1}^{\infty} A_i \in \mathcal{A}$.

Unter einer Wahrscheinlichkeitsverteilung P auf (Ω, \mathcal{A}) versteht man eine Abbildung

$$P : \mathcal{A} \rightarrow [0, 1], \quad \mathcal{A} \ni A \mapsto P[A] \in [0, 1]$$

mit den Eigenschaften, dass

- (i) Normierung: $P[\Omega] = 1$
- (ii) σ -Additivität: Für paarweise disjunkte Ereignisse $A_1, A_2, \dots \in \mathcal{A}$, d.h. es sei $A_i \cap A_j = \emptyset$ für alle $i \neq j$, gilt

$$P\left[\bigcup_{i=1}^{\infty} A_i\right] = \sum_{i=1}^{\infty} P[A_i].$$

Es nun sei (Ω, \mathcal{A}, P) ein Wahrscheinlichkeitsraum und $A, B \in \mathcal{A}$ zwei Ereignisse, wobei $P[B] > 0$ ist. Dann ist die bedingte Wahrscheinlichkeit von A gegeben B definiert durch

$$P[A | B] := \frac{P[A \cap B]}{P[B]}.$$

- b) Es sei (Ω, \mathcal{A}, P) ein Wahrscheinlichkeitsraum und H_1, \dots, H_n eine disjunkte Zerlegung der Menge Ω mit $P[H_i] > 0$ für alle $i \in \{1, \dots, n\}$. Weiterhin betrachte ein Ereignis $A \in \mathcal{A}$ mit $P[A] > 0$.

Zum Beweis der Bayesschen Formel gilt zunächst einmal

$$\begin{aligned} \sum_{j=1}^n P[H_j] \cdot P[A | H_j] &= \sum_{j=1}^n P[H_j] \cdot \frac{P[A \cap H_j]}{P[H_j]} = \sum_{j=1}^n P[A \cap H_j] \\ &= P\left[\bigcup_{j=1}^n A \cap H_j\right] = P\left[A \cap \bigcup_{j=1}^n H_j\right] = P[A \cap \Omega] = P[A], \end{aligned}$$

wobei im ersten Schritt die Definition der bedingten Wahrscheinlichkeit und im dritten Schritt die σ -Additivität benutzt wurde, da die Ereignisse $A \cap H_j$ disjunkt sind. Damit ergibt sich dann aber, dass

$$P[H_i | A] = \frac{P[H_i \cap A]}{P[A]} = \frac{P[H_i] \cdot P[A | H_i]}{P[A]} = \frac{P[H_i] \cdot P[A | H_i]}{\sum_{j=1}^n P[H_j] \cdot P[A | H_j]},$$

wobei im ersten und zweiten Schritt die Definition der bedingten Wahrscheinlichkeit benutzt wurde.

Da $P[H_1] = 0$ impliziert, dass auch $P[H_1 \cap A] = 0$ ist, ergibt sich somit

$$P[H_i | A] = \begin{cases} 0, & i = 1 \\ \frac{P[H_i] \cdot P[A | H_i]}{\sum_{j=2}^n P[H_j] \cdot P[A | H_j]}, & 2 \leq i \leq n. \end{cases}$$

- c) Da sich das Zufallsexperiment durch ein 2-stufiges Modell beschreiben lässt, betrachte also einen Wahrscheinlichkeitsraum (Ω, \mathcal{A}, P) , wobei $\Omega = \{0, \dots, 5\} \times \{0, \dots, 5\}$ und $\mathcal{A} = \mathcal{P}(\Omega)$ die Potenzmenge auf Ω ist. Weiterhin bezeichnen die Zufallsvariablen

$$X_n : \Omega \rightarrow \mathbb{N}, \quad \omega \mapsto X_n(\omega) = \omega_n \quad \text{für} \quad n = 1, 2$$

den Ausgang des n -ten Telexperiments. Da nach Voraussetzung die Schachtel mit gleicher Wahrscheinlichkeit $0, 1, \dots, 5$ rote Fahrkarten enthält, gilt folglich

$$P[X_1 = k] = \mu(k) = \frac{1}{6}.$$

Weiterhin werden die Fahrkarten ohne Zurücklegen gezogen. Somit ergibt sich für die bedingten Wahrscheinlichkeiten

$$P[X_2 = l | X_1 = k] = p(k, l) = p_{\text{Hyp}(3,5,k)}(l),$$

wobei $p_{\text{Hyp}(3,5,k)}$ die hypergeometrische Verteilung zu den Parametern $m = 5$, $r = k$ und $n = 3$ ist. Betrachte nun das Ereignis, dass "2 rote und 1 grüne Fahrkarte" gezogen wurden, d.h. $\{X_2 = 2\}$.

Für die Wahrscheinlichkeit, dass die Schachtel 3 rote Kugeln enthält gegeben das Ereignis $\{X_2 = 2\}$, ergibt sich aus der Bayesschen Formel

$$\begin{aligned} P[X_1 = 3 | X_2 = 2] &= \frac{P[X_1 = 3] \cdot P[X_2 = 2 | X_1 = 3]}{\sum_{k=2}^4 P[X_1 = k] \cdot P[X_2 = 2 | X_1 = k]} = \frac{p(3, 2)}{\sum_{k=2}^4 p(k, 2)} \\ &= \frac{\binom{3}{2} \binom{2}{1}}{\binom{2}{2} \binom{3}{1} + \binom{3}{2} \binom{2}{1} + \binom{4}{2} \binom{1}{1}} = \frac{2}{5}. \end{aligned}$$

- d) Es sei S eine endliche Menge und μ eine Wahrscheinlichkeitsverteilung auf $S \times S$ mit Gewichtsfunktion $\mu(x, y)$ für $x, y \in S$. Weiterhin setze für $y \in S \times S$

$$\mu_1(y_1 | y_2) := \frac{\mu(y_1, y_2)}{\sum_{z \in S} \mu(z, y_2)}, \quad \mu_2(y_2 | y_1) := \frac{\mu(y_1, y_2)}{\sum_{z \in S} \mu(y_1, z)}.$$

Die Übergangsmatrix p eines Gibbs-Samplers zur Simulation einer Stichprobe von der Wahrscheinlichkeitsverteilung μ ist nun gegeben durch

$$p := p_2 p_1,$$

wobei für $x, y \in S \times S$ gilt

$$p_1(x, y) = \begin{cases} \mu_1(y_1 | y_2), & y_2 = x_2 \\ 0, & \text{sonst} \end{cases} \quad \text{bzw.} \quad p_2(x, y) = \begin{cases} \mu_2(y_2 | y_1), & y_1 = x_1 \\ 0, & \text{sonst.} \end{cases}$$

3. (Iterationsverfahren für lineare Gleichungssysteme)

a) Der Algorithmus des Jacobi-Verfahrens ist gegeben durch

Input: reguläre Matrix $A \in \mathbb{R}^{d \times d}$, $b \in \mathbb{R}^d$, Startwert $x^{(0)} \in \mathbb{R}^d$

Output: Lösung x von $Ax = b$

for $k = 0, 1, 2, \dots$ **do**

for $i = 1, 2, \dots, d$ **do**

$$x_i^{(k+1)} = \frac{1}{a_{ii}} \left(b_i - \sum_{j \neq i} a_{ij} x_j^{(k)} \right)$$

end for

end for

b) Es sei $A \in \mathbb{R}^{d \times d}$. Diese Matrix läßt sich nun zerlegen in $A = D - L - R$ mit

$$D = \text{diag}(a_{11}, \dots, a_{dd}), \quad -L = \text{tril}(A, -1), \quad -R = \text{triu}(A, 1),$$

wobei D die Diagonalelemente, $-L$ die untere Dreiecksteil und $-R$ der obere Dreiecksteil der Matrix A ist.

Der Iterationsschritt des Jacobi-Verfahrens läßt sich damit nun folgendermaßen darstellen:

$$x^{(k+1)} = D^{-1}(b + (L + R)x^{(k)}) = D^{-1}(L + R)x^{(k)} + D^{-1}b =: Tx^{(k)} + f,$$

d.h. $T = D^{-1}(L + R) = D^{-1}(D - A) = I - D^{-1}A$ und $f = D^{-1}b$.

c) Für eine Matrix $T \in \mathbb{R}^{d \times d}$ ist der Spektralradius $\varrho(T)$ definiert durch

$$\varrho(T) := \max \{ |\lambda| \mid \lambda \in \mathbb{C} \text{ ist Eigenwert von } T \}.$$

Es sei nun weiterhin $\|\cdot\|_V$ eine Norm auf \mathbb{R}^d sowie $\|\cdot\|_M$ eine mit $\|\cdot\|_V$ verträgliche Matrixnorm.

Zu zeigen: $\varrho(T) \leq \|T\|_M$.

Sei $\lambda \in \mathbb{C}$ ein Eigenwert von T zum normierten Eigenvektor $v \in \mathbb{R}^d$. Dann gilt

$$|\lambda| = |\lambda| \|v\|_V = \|\lambda v\|_V = \|Tv\|_V \leq \|T\|_M \|v\|_V = \|T\|_M.$$

Dies impliziert aber, dass $\varrho(T) \leq \|T\|_M$ ist.

Sei nun A strikt diagonaldominant, d.h. $|a_{kk}| > \sum_{l \neq k} |a_{kl}|$ für alle $k = 1, \dots, d$. Dann gilt für die Iterationsmatrix des Jacobi-Verfahrens

$$\varrho(T) \leq \|T\|_\infty = \|D^{-1}(L + R)\|_\infty = \max_{1 \leq k \leq d} \sum_{\substack{l=1 \\ l \neq k}}^d \frac{|a_{kl}|}{|a_{kk}|} < 1,$$

wobei im letzten Schritt die strikte Diagonaldominanz der Matrix A benutzt wurde.

d) Der Iterationsschritt des relaxierten Jacobi-Verfahrens (JOR) ist gegeben durch

$$x_i^{(k+1)} = \frac{\omega}{a_{ii}} \left(b_i - \sum_{j \neq i} a_{ij} x_j^{(k)} \right) + (1 - \omega) x_i^{(k)}, \quad \forall i = 1, \dots, d.$$

Unter Verwendung der Bezeichnungen wie im *Aufgabenteil 3.b)* ergibt sich dann folgende Darstellung des Iterationsschritts im (JOR)

$$\begin{aligned} x^{(k+1)} &= \omega D^{-1} (b + (L + R) x^{(k)}) + (1 - \omega) x^{(k)} \\ &= \omega D^{-1} (L + R) x^{(k)} + (1 - \omega) x^{(k)} + \omega D^{-1} b \\ &= \omega D^{-1} (D - A) x^{(k)} + (1 - \omega) x^{(k)} + \omega D^{-1} b \\ &= \omega x^{(k)} - \omega D^{-1} A x^{(k)} + (1 - \omega) x^{(k)} + \omega D^{-1} b \\ &= (I - \omega D^{-1} A) x^{(k)} + \omega D^{-1} b \\ &=: T_\omega x^{(k)} + f. \end{aligned}$$

e) Sei $A \in \mathbb{R}^{d \times d}$ eine symmetrische, positiv definite Matrix und $D = \text{diag}(a_{11}, \dots, a_{dd})$. Die Tatsache, dass A positiv definit ist impliziert hierbei, dass die Elemente der Matrix D positiv sind, denn

$$a_{kk} = \langle e_k, A e_k \rangle > 0 \quad \forall k = 1, \dots, d.$$

Weiterhin ist das Produkt $D^{-1}A$ positiv definit, denn für alle $x \in \mathbb{R}^d$ mit $x \neq 0$ gilt

$$\langle x, D^{-1}A x \rangle = \sum_{k=1}^d x_k \frac{1}{a_{kk}} (A x)_k \geq \left(\min_{1 \leq k \leq d} \frac{1}{a_{kk}} \right) \langle x, A x \rangle > 0,$$

wobei im letzten Schritt benutzt wurde, dass die Matrix A positive definite ist.

Es seien nun $\lambda_1, \dots, \lambda_d$ die Eigenwerte der Matrix $D^{-1}A$ zu den Eigenvektoren v_1, \dots, v_d . Damit ergibt sich dann für die Iterationsmatrix T des relaxierten Jacobi-Verfahrens (JOR) wegen

$$T v_k = \left(\omega (I - D^{-1}A) + (1 - \omega) I \right) v_k = (\omega (1 - \lambda_k) + (1 - \omega)) v_k =: \mu_k v_k.$$

Daraus folgt dann aber

$$\begin{aligned} & -1 < \mu_k < 1 && \forall k = 1, \dots, d \\ \iff & -2 < -\lambda_k \omega < 0 && \forall k = 1, \dots, d \\ \iff & 0 < \omega < \frac{2}{\rho(D^{-1}A)}, \end{aligned}$$

wobei im letzten Schritt benutzt wurde, dass die Eigenwerte $\lambda_k > 0$ sind für alle k .

4. (Splines)

Es sei $[a, b] \subset \mathbb{R}$ ein Intervall mit $-\infty < a < b < \infty$, $f \in C^2([a, b])$ und für ein beliebiges aber festes $n \in \mathbb{N}$

$$\Delta = \{a, a + h, a + 2h, \dots, b\}, \quad h = \frac{b - a}{n}$$

eine äquidistante Unterteilung des Intervalls.

- a) Die stückweise lineare, stetige Interpolation $s : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ der Funktion f bzgl. des Gitters Δ ist dann gegeben durch

$$s(x) = \frac{a + (i+1)h - x}{h} f(a + ih) + \frac{x - (a + ih)}{h} f(a + (i+1)h)$$

für $x \in [a + ih, a + (i+1)h]$ und $i = 0, \dots, n-1$.

- b) Bezeichne weiterhin mit $P_\Delta([a, b])$ den Raum der stückweise konstanten Funktionen bzgl. Δ , d.h.

$$P_\Delta([a, b]) = \{g : [a, b] \rightarrow \mathbb{R} \mid \forall i \exists c_i \in \mathbb{R} \text{ mit } g(x) = c_i \forall x \in (a + ih, a + (i+1)h)\}.$$

Zu zeigen: $(f' - s', g)_{L^2([a, b])} = 0$ für alle $g \in P_\Delta([a, b])$.

Zunächst einmal gilt per Konstruktion, dass $s(x) = f(x)$ ist für alle $x \in \Delta$. Desweiteren gilt für ein beliebiges $g \in P_\Delta([a, b])$

$$\begin{aligned} (f' - s', g)_{L^2([a, b])} &= \int_a^b (f'(x) - s'(x)) g(x) dx = \sum_{i=0}^{n-1} c_i \int_{a+ih}^{a+(i+1)h} (f'(x) - s'(x)) dx \\ &= \sum_{i=0}^{n-1} c_i \left[f(x) - s(x) \right]_{a+ih}^{a+(i+1)h} = 0. \end{aligned}$$

Da die Ableitung der Funktion für alle $x \in [a, b] \setminus \Delta$ existiert und zudem $s' \in P_\Delta([a, b])$ ist, ergibt sich somit, dass $(f' - s', s')_{L^2([a, b])} = 0$ ist. Daraus folgt dann

$$\begin{aligned} (f', f')_{L^2([a, b])} &= (s' + (f' - s'), s' + (f' - s'))_{L^2([a, b])} \\ &= (s', s')_{L^2([a, b])} + 2(f' - s', s')_{L^2([a, b])} + (f' - s', f' - s')_{L^2([a, b])} \\ &\geq (s', s')_{L^2([a, b])} + 2(f' - s', s')_{L^2([a, b])} \\ &= (s', s')_{L^2([a, b])}. \end{aligned}$$

- c) Unter einem zu Δ gehörenden kubischen Spline s versteht man eine reelle Funktion $s : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ mit

(1) $s \in C^2([a, b])$.

- (2) Auf jedem Intervall $[a + ih, a + (i+1)h]$ stimmt s mit einem Polynom vom 3. Grad überein.

Weiterhin wird der Raum der kubischen Splines bzgl. des Gitters Δ mit $S_3(\Delta)$ bezeichnet, wobei $\dim(S_3(\Delta)) = n + 3$ ist, da die $3 + 1 + n - 1$ linear unabhängigen Funktionen

$$1, x - a, (x - a)^2, (x - a)^3, ((x - (a + h)) \vee 0)^3, \dots, ((x - (a + (n-1)h)) \vee 0)^3$$

nämlich den Raum $S_3(\Delta)$ aufspannen.

- d) Es sei nun $f \in C^2([a, b])$ eine periodische Funktion, d.h. $f(a) = f(b)$ und $f'(a) = f'(b)$, sowie $s \in S_3(\Delta)$ ein periodischer, kubischer Spline, der die Funktion f interpoliert, d.h. für alle $i = 0, \dots, n-1$ gilt $s(a + ih) = f(a + ih)$ und

$$s'(a) = s'(b) \quad \text{und} \quad s''(a) = s''(b).$$

Zu zeigen: $(f'' - s'', l)_{L^2([a, b])} = 0$ für alle $l \in \{s \in S_1(\Delta) \mid s(a) = s(b)\}$.

Da die Funktion l stetig und stückweise linear ist, existiert die Ableitung dieser Funktion für alle $x \in [a, b] \setminus \Delta$ und $l' \in C_\Delta([a, b])$. Durch partielle Integration ergibt sich weiterhin

$$\begin{aligned} \int_{a+ih}^{a+(i+1)h} (f'(x) - s'(x))' l(x) dx &= \left[(f'(x) - s'(x)) l(x) \right]_{a+ih}^{a+(i+1)h} - c_i \left[f(x) - s(x) \right]_{a+ih}^{a+(i+1)h} \\ &= \left[(f'(x) - s'(x)) l(x) \right]_{a+ih}^{a+(i+1)h}, \end{aligned}$$

wobei im 2. Schritt benutzt wurde, dass die Funktion f und der Spline s auf den Gitterpunkten übereinstimmen. Damit ergibt sich dann

$$\begin{aligned} (f'' - s'', l)_{L^2([a, b])} &= \int_a^b (f''(x) - s''(x)) l(x) dx = \sum_{i=0}^{n-1} \int_{a+ih}^{a+(i+1)h} (f'(x) - s'(x))' l(x) dx \\ &= \sum_{i=0}^{n-1} \left[(f'(x) - s'(x)) l(x) \right]_{a+ih}^{a+(i+1)h} = \left[(f'(x) - s'(x)) l(x) \right]_a^b \\ &= 0, \end{aligned}$$

da nach Voraussetzung $l(a) = l(b)$, $f'(a) = f'(b)$ und $s'(a) = s'(b)$ ist. Dies impliziert nun aber, da s'' nach Voraussetzungen ein periodischer, linearer Spline ist, dass

$$\begin{aligned} (f'', f'')_{L^2([a, b])} &= (s'' + (f'' - s''), s'' + (f'' - s''))_{L^2([a, b])} \\ &= (s'', s'')_{L^2([a, b])} + 2(f'' - s'', s'')_{L^2([a, b])} + (f'' - s'', f'' - s'')_{L^2([a, b])} \\ &\geq (s'', s'')_{L^2([a, b])} + 2(f'' - s'', s'')_{L^2([a, b])} \\ &= (s'', s'')_{L^2([a, b])}. \end{aligned}$$

- e) Betrachte die lineare Abbildung

$$\Phi : S_3(\Delta) \rightarrow \mathbb{R}^{n+3}, \quad s \mapsto (s(a), s(a+h), \dots, s(b), s'(a) - s'(b), s''(a) - s''(b)).$$

Zu zeige: Φ ist bijektiv.

Zunächst einmal folgt aus $\Phi(s) = 0$, dass s den Randbedingungen (2) genügt und das Interpolationsproblem (1) zu $f \equiv 0$ löst. Aus *Aufgabenteil 4.d*) folgt daher

$$\int_a^b s''(x)^2 dx \leq \int_a^b f''(x)^2 dx = 0.$$

Da aber s'' stetig ist, folgt somit $s''(x) = 0$ für alle $x \in [a, b]$. Somit ist s affin. Aus der Bedingung $s(a) = s(b) = 0$ ergibt sich schließlich, dass $s \equiv 0$ ist. Damit ist nun gezeigt, dass die Abbildung Φ injektiv ist.

Wegen $\dim(S_3(\Delta)) = n + 3 = \dim(\mathbb{R}^{n+3})$ ist Φ sogar bijektiv.

Daher existiert zu gegebenen $y_0, y_1, \dots, y_n \in \mathbb{R}$ genau ein $s \in S_3(\Delta)$, dass das Interpolationsproblem

$$s(a + i h) = y_i \quad \forall i = 0, 1, \dots, n$$

mit den periodischen Randbedingungen (2) löst.