

# A) Stoch. Prozesse, Filtrationen und Stoppzeiten.

## A.1) Brownsche Bewegung

- (Def. 1.3): Eine 1-d Brownsche Bewegung ist ein reellwertiger Prozess  $(B_t)_{t \geq 0}$  mit:
  - a) Für  $0 = t_0 \leq t_1 \leq \dots \leq t_n$ , sind die Zufallsvariablen  $B_{t_{j+1}} - B_{t_j}$ ,  $j = 0, \dots, n-1$ , unabhängige.
  - b) Für  $s, t \geq 0$ , dann 
$$\mathbb{P}(B_{s+t} - B_s \in A) = \frac{1}{\sqrt{2\pi t}} \int_A e^{-\frac{x^2}{2t}} dx, \forall A \in \mathcal{B}(\mathbb{R}).$$
  - c)  $t \mapsto B_t$  ist stetig.

- Eigenschaften:
  - (Thm. 2.5)  $t \mapsto B_t$  sind f.s. nirgendwo Ableitbar, weil haben f.s. unbeschränkte Variation.
  - (Kor. 2.15)  $\exists$  Modifikation von BB, die  $\gamma$ -Hölder stetig für  $\gamma \in (0, 1/2)$  ist.

- (Def. 2.11): Zwei stoch. Prozesse  $X, Y$  sind:
  - Modifikationen voneinander, falls:  $\mathbb{P}(X_t = Y_t) = 1, \forall t \geq 0,$
  - Ununterscheidbar, falls:  $\mathbb{P}(X_t = Y_t, \forall t \geq 0) = 1.$

$\Rightarrow$  Deshalb kann man in  $\rightarrow$  eine stetige Version nehmen.

## A.2) Filtrationen

- (Def. 3.1) Filtration: eine nichtfallende Familie  $\{\mathcal{F}_t, t \geq 0\}$  von  $\sigma$ -Algebren von  $\mathcal{F}$  (d.h.,  $\mathcal{F}_s \subseteq \mathcal{F}_t \subseteq \mathcal{F}, 0 \leq s < t < \infty$ ).
- (Def. 3.2) Filtrierter W-Raum:  $(\mathcal{W}, \mathcal{F}, \mathcal{F}_t, \mathbb{P})$  mit  $(\mathcal{F}_t)_{t \geq 0}$  eine Filtration.
- (Def. 3.5) Standard W-Raum:  $(\mathcal{W}, \mathcal{F}, \mathcal{F}_t, \mathbb{P})$ , falls die Filtrierung filtrierter vollständig (alle  $(\mathcal{F}, \mathbb{P})$ -Nullmenge sind in  $\mathcal{F}_0$ ) und vechtssstetig ( $\mathcal{F}_t = \mathcal{F}_{t+}$ ).

• (Def. 3.6) Sei  $\mathcal{F}_t^X$  die von  $X$  erzeugte Filtration ( $\mathcal{F}_t^X := \sigma(X_s, 0 \leq s \leq t)$ )  
 $\Rightarrow X$  ist zu  $(\mathcal{F}_t)_{t \geq 0}$  adaptiert, wenn  
 $\mathcal{F}_t^X \subseteq \mathcal{F}_t, \forall t \geq 0$ , d.h.,  
 $X_t$  ist  $\mathcal{F}_t$ -messbar,  $\forall t \geq 0$ .

• (Def. 3.7)  $X_t$  progressiv messbar bzgl.  $(\mathcal{F}_t)_{t \geq 0}$ , falls  $\forall t \geq 0$   
 $X: (s, \omega) \mapsto X_s(\omega)$  ist messbar bzgl.  $\mathcal{B}([0, t]) \otimes \mathcal{F}_t$ .

A.3) Stoppzeiten:

• (Def. 3.8)  $T: \Omega \rightarrow [0, \infty]$  Stoppzeit bzgl.  $(\mathcal{F}_t)_{t \geq 0}$ , falls  $\forall t \geq 0$ ,  
 $\{T \leq t\} \in \mathcal{F}_t$ .

- Eigenschaften:
- (Prop. 3.10 (a)) Jede Konstante ist eine Stoppzeit.
  - (Prop. 3.10 (d))  $T$  Stoppzeit  $\Leftrightarrow X_t = \mathbb{1}_{[0, T)}(t)$  ist adaptiert.
  - (Prop. 3.11 (b))  $S, T$  Stoppzeiten  $\Rightarrow S \wedge T, S \vee T, S + T$  Stoppzeiten.

• Beispiel:  $A \in \mathcal{B}(\mathbb{R}^d), X_t$  adaptiert, rechtsstetig.  
 $T_A(\omega) = \inf \{t \geq 0 \mid X_t(\omega) \in A\}, \inf \emptyset = \infty$  (Eintrittszeit)  
 $\Rightarrow A$  geschlossen und  $X$  stetig  $\Rightarrow T_A$  Stoppzeit.  
 $\Rightarrow$  Jede Stoppzeit ist eine Eintrittszeit.

• Def.  $X$  progr. messbar bzgl.  $(\mathcal{F}_t)_{t \geq 0}, T$  Stoppzeit.  
 $\rightarrow$  Gestoppte Prozess:  $X^T: (t, \omega) \mapsto X_{T(\omega) \wedge t}(\omega)$ .



# B) Martingale, Semimartingale.

## B.1) Martingale

- Def. 4.3/4/5 •  $X$  submartingal bzgl.  $(\mathcal{F}_t)_{t \geq 0}$  falls:
  - $X$  adaptiert,  $X_0 \in \mathbb{R}$ ,  $E(X_t^+) < \infty$ , und  $E(X_t | \mathcal{F}_s) \geq X_s$  f.s. für  $0 \leq s < t$ .
  - $X$  supermartingal, falls  $-X$  submartingal.
  - $X$  Martingal, falls  $X, -X$  submartingal, d.h.,  $\mathbb{R} \ni X$  adaptiert,  $E(|X_t|) < \infty$ ,  $\forall 0 \leq s < t$ :  

$$\underline{\underline{E(X_t | \mathcal{F}_s) = X_s \text{ f.s.}}}$$

Eigenschaften: (Prop. 4.7(a))  $X, Y$  Martingale,  $\lambda \in \mathbb{R} \Rightarrow X + Y, X - Y, \lambda X$  Martingale.

(Prop. 4.7(b))  $X$  Martingal,  $\varphi$  konvex s.d.  $\varphi(X_t) \in L^1 \Rightarrow (\varphi(X_t))_{t \geq 0}$  submartingal.

Doob's Maximal Inequality:  $\forall p > 1$ , mit  $(X_t)_{t \geq 0}$  submartingal mit glatte Trajektorie rechtsstetig,  $[0, T] \subset [0, \infty)$ , dann

$$\underline{\underline{E \left[ \left( \sup_{0 \leq t \leq T} X_t \right)^p \right] \leq \left( \frac{p}{p-1} \right)^p \cdot E(X_T^p).}}$$

Konvergenzsatz: (Kor. 4.11)  $(X_t)_{t \geq 0}$  rechtsstetiges Submartingal, mit  $\sup_{t \geq 0} E(X_t^+) < \infty$ , dann  $\exists$  f.s. einlim.  

$$\underline{\underline{X_\infty = \lim_{t \rightarrow \infty} X_t \text{ f.s.}}}$$

(Kor. 4.12)  $(X_t)_{t \geq 0}$  rechtsstetiges,  $\geq 0$  Supermart.  
 $\Rightarrow X_\infty = \lim_{t \rightarrow \infty} X_t$  f.s. (existiert einlim.)

Optimal sampling: Idee: ~~Erweitert die  $S, T$  stopzeiten es~~  

$$\underline{\underline{E(X_T | \mathcal{F}_S) = X_S \text{ f.s. für Martingal, wenn } S \leq T \text{ f.s.}}}$$

(Thm. 4.13(d)): Für Martingale,  $\exists X_0 \in L^1$  s.d.  
 $X_t = \mathbb{E}(X_0 | \mathcal{F}_t), \forall t \geq 0, \text{ f.s.}$

Optional Sampling (Erweitert die Def. auf Stoppzeiten).  
 $S \leq T$  Stoppzeiten,  $X$  Martingal  
 $\Rightarrow X_S = \mathbb{E}(X_T | \mathcal{F}_S)$  f.s.,  
 insbesondere  $\mathbb{E}(X_T) = \mathbb{E}(X_0)$ .

B.2) Semimartingale:

(Def. 5.1)  $X \in \mathcal{A}$ : stetig, endlicher Variation, adaptiert.

$X \in \mathcal{M}$ : stetiges Martingal.

$X \in \mathcal{M}_{loc}$ : stetiges, lokales Martingal: adaptiert und  
 $\exists$  Stoppzeiten  $T_n \uparrow \infty$  s.d.  $T_n, T_n \infty$  f.s.,  
 $X^{T_n}$  Martingal.

Eigenschaften:  
 Lem 5.3(a):  $X \in \mathcal{M}_{loc}$  und beschränkt  $\Rightarrow X \in \mathcal{M}$   
 Lem 5.3(b):  $X \in \mathcal{M}_{loc}, X \geq a \Rightarrow X$  Supermart.

(Def. 5.4)  $X \in \mathcal{S}$ : Semimartingal, falls  $\exists M \in \mathcal{M}_{loc}, A \in \mathcal{A}$  s.d.  
 $X = M + A$ .

Eigenschaften (Thm 5.5)  
 $\mathcal{M}_{loc}^0 = \mathcal{M}_{loc} \cap \{X_0 = 0\}$   
 $\Rightarrow \mathcal{M}_{loc}^0 \cap \mathcal{A} = \{0\} \Rightarrow \mathcal{S} = \mathcal{M}_{loc}^0 \oplus \mathcal{A}$ .

Dob. Meyer Zerlegung (Thm. 5.6):  
 $X$  stetiges Supermartingal  
 $\Rightarrow \exists! M \in \mathcal{M}_{loc}^0, A \in \mathcal{A}^+$  s.d.  
 $X_t = M_t - A_t$

### B.3) Quadratische Variation.

Thy 5.10 @ B:  $\forall M \in \mathcal{M}_{loc}, \exists! \langle M \rangle \in \mathcal{A}_0$  s.d.  $M^2 - M_0^2 - \langle M \rangle \in \mathcal{M}_{loc}^0$

$\forall M, N \in \mathcal{M}_{loc}, \exists! \langle M, N \rangle \in \mathcal{A}_0$  s.d.

$$M \cdot N - M_0 N_0 - \langle M, N \rangle \in \mathcal{M}_{loc}^0$$

(Def 5.9 bis)  $\left\{ \begin{array}{l} \langle M \rangle \equiv \text{quadratische Variation von } M \\ \langle M, N \rangle \equiv \text{Kovariation von } M \text{ und } N. \end{array} \right.$

Eigenschaften: (Lem. 5.11)  $\left\{ \begin{array}{l} \langle M, N \rangle^T = \langle M^T, N^T \rangle, \forall \text{ stoppe. T.} \\ \langle M \rangle = 0 \Leftrightarrow M \text{ konstant} \end{array} \right.$

(Lem 5.15)  $\left\{ \begin{array}{l} \forall a < b, \langle M \rangle_a(\omega) = \langle M \rangle_b(\omega) \text{ w-f.s.} \\ \Leftrightarrow M_b(\omega) = M_a(\omega) \forall \omega \in \mathcal{L}_{[a,b]}. \end{array} \right.$

### B.4) $L^2$ -beschränkte Martingale

(Def. 5.19)  $\cdot H^2 = \left\{ M \in \mathcal{M} \mid \sup_{t \geq 0} \mathbb{E}(M_t^2) < \infty \right\}$

Eigenschaften (Prop 5.20)  $\left\{ \begin{array}{l} \cdot H^2 \text{ Hilbert Raum bzgl. Norm} \\ \|M\|_{H^2} = \sqrt{\mathbb{E}(M_\infty^2)} \\ \cdot \text{Für } M \in H_0^2 = H^2 \cap \{M_0 = 0\}, \\ \|M\|_{H^2} = \sqrt{\mathbb{E}(\langle M \rangle_\infty)} \end{array} \right.$

(e.g., Itô-Integral).



© Stochastische Integrale und Itô-Formel.

C.1) Für  $A \in \mathcal{A}$ : (Prop 6.3)  $\phi$  rechtsstetig, wachsend,  
 $\neq$  linksstetig, lokal beschränkt.

$$\Rightarrow \int_0^t \phi d\phi = \lim_{|\Delta| \rightarrow 0} \sum_{k=0}^{n-1} \phi(t_k) (g(t_{k+1}) - g(t_k)).$$

wobei  $\Delta \ni$  partition  $t_0=0 < t_1 < \dots < t_n=t$ .

•  $X \in \mathcal{B}$ : adaptiert, linksstetig, pfadweise lokal beschränkt.

(Def. 6.6)  $A \in \mathcal{A}, X \in \mathcal{B} \Rightarrow$  Pfadweise definiert man

$$(X \cdot A)_t(\omega) = \int_0^t X_s(\omega) dA_s(\omega)$$

Eigenschaften: (Thm 6.5):  $A \in \mathcal{A}, X, Y \in \mathcal{B}, T$  Stoppzeit:

- $X \cdot A \in \mathcal{A}_0$
- $X \cdot A$  bilinear
- $(X \cdot A)^T = X \cdot A^T$
- $Y \cdot (X \cdot A) = (Y \cdot X) \cdot A$

C.2) Itô-Integral: Probleme:  $\lim_{|\Delta| \rightarrow 0} \sum_{k=0}^{n-1} \phi(B_{t_k}) (B_{t_{k+1}} - B_{t_k})$

existiert pfadweise nicht

•  $\phi(B_{t_k})$  oder  $\phi(B_{t_{k+1}}) \rightarrow$  Audies

© Auf Elementarprozesse  $X_t(\omega) = \sum_{k=0}^{\infty} \xi_k(\omega) \mathbb{1}_{[t_k, t_{k+1})}(t)$

(Def. 6.8):  $\left\{ \begin{array}{l} M \in \mathcal{H}^2, X \in \mathcal{E} \\ \Rightarrow \int_0^t X_s dM_s = \sum_{k=0}^{\infty} \xi_k (M_{t_{k+1} \wedge t} - M_{t_k \wedge t}) \end{array} \right.$   
(Pfadweise definiert)

Eigenschaften:  $\left\{ \begin{array}{l} X \cdot M \in \mathcal{H}_0^2 \quad (\Rightarrow \text{Martingal}) \\ \langle X \cdot M \rangle_t = (X^2 \cdot \langle M \rangle)_t \end{array} \right.$

• Isometrie:  $\|X \cdot M\|_{\mathcal{H}^2}^2 = \mathbb{E} \left[ \left( \int_0^{\infty} X_s dM_s \right)^2 \right] = \mathbb{E} \left[ \int_0^{\infty} X_s^2 d\langle M \rangle_s \right]$

Eigenschaften: (Prop 6.11).  $M, N \in H^2, X, Y \in \mathcal{E}$

$$(LW) \Rightarrow \langle X \cdot M, Y \cdot N \rangle_{\mathcal{E}} = (XY) \cdot \langle M, N \rangle_{\mathcal{E}}$$

(b) Erweiterung zu  $X \in L^2(M)$ :

(Def. 6.15)  $L^2(M) =$  Äquivalenzklassen von  $\mathcal{Y}^2(M)$  bzgl  $\|\cdot\|_M$ ,  
wobei  $\mathcal{Y}^2(M) = \{ X \text{ vorhersagbar, d.h. } X \in \mathcal{E} \}$ , mit  
$$\|X\|_M \equiv \sqrt{\mathbb{E} \left( \int_0^\infty X_t^2 d\langle M \rangle_t \right)^{1/2}} < \infty \}$$

(Thm 6.17) Für  $X \in L^2(M)$ ,  $\exists!$   $(X \cdot M) \in H_0^2$  s.d.

für alle Folge  $(X^n)_{n \in \mathbb{N}}, X^n \in \mathcal{E}$  s.d.  $\|X - X^n\|_M \rightarrow 0$ ,  
 $\|X \cdot M - X^n \cdot M\|_{H^2} \rightarrow 0$ .

(Def. 6.18) Für  $X \in L^2(M)$ ,  $X \cdot M$  ist der einzige Prozess von Thm 6.17

• Schritte: (a) Approximiere  $X \in L^2(M)$  mit  $X^n \in L^2(M) \cap \mathcal{E}$   
s.d.  $\|X - X^n\|_M = \sqrt{\mathbb{E} \left( \int_0^\infty |X_t - X_t^n|^2 d\langle M \rangle_t \right)^{1/2}} \xrightarrow{n \rightarrow \infty} 0$

(b) Itô-Isometrie auf ~~Itô-Isometrie~~  $X^n$   
Cauchy-Folge in  $\mathcal{E}$ :  
$$\|X^n - X^m\|_M = \|X^n \cdot M - X^m \cdot M\|_{H^2} \xrightarrow{n, m \rightarrow \infty} 0$$
  
 $\Rightarrow (X^n \cdot M)$  wird Cauchy-Folge in  $H^2$ .

Eigenschaften: Wie bei Elementarprozessen, insbesondere die LW-Identität, Isometrie, Assoziativität,  
 $X \cdot M \in H_0^2 \Rightarrow$  Martingal.

C.3) Durch Lokalisierung  $\Rightarrow$  Erweiterung auf lokale Martingale (und Semimartingale).

• (Prop. 6.22):  $\int \cdot X \in L^2(M), T$  stopzeit  $\Rightarrow (X \cdot M)^T = X \cdot M^T = (X \cdot \mathbb{1}_{[0, T]}) \cdot M$



• (Def. 6.26(a)): Für  $M \in \mathcal{M}_{loc}, X \in L^2_{loc}(M), X \cdot M := \lim_{h \rightarrow \infty} X \cdot M^{T_h}$

$(L^2_{loc}(M)) =$  Äquiv. Klassen von  $\mathcal{Y}^2_{loc}(M) = \{X \text{ vorhers., } \mathbb{P}(\sum_{s=0}^{t_2} X_s^2 d\langle M \rangle_s) < \infty, \forall t \in [0, \infty)\}$ .

C.4) Ito-Formel:

• (Thm 6.30) Partielle Integration:

$\forall X, Y \in \mathcal{S}, X_t \cdot Y_t = X_0 Y_0 + \int_0^t X_s dY_s + \int_0^t Y_s dX_s + \langle X, Y \rangle_t$

Beispiel:  $B_t^2 = 2 \int_0^t B_s dB_s + t$

• (Kor. 7.1) Ito-Formel:  $F \in C^2(\mathbb{R}^d, \mathbb{R}), X = (X^1, \dots, X^d), X^k \in \mathcal{S}$

$\Rightarrow F(x) \in \mathcal{S}$  mit  $F(X_t) = F(X_0) + \sum_{k=1}^d \int_0^t \partial_k F(X_s) dX_s^k + \sum_{k, \ell=1}^d \frac{1}{2} \int_0^t \partial_{k\ell} F(X_s) d\langle X^k, X^\ell \rangle_s$

$\rightarrow$  Particularize for  $X$  eine d-dim. B.B. oder  $X_t = (t, B_{t,1}, \dots, B_{t,d})$ .

• Beweisidee: Partielle Integration  $\Rightarrow$  Für Polynome, dann Weierstrass Approx  $\rightarrow C^2$ , lokale stopzeiten.



(Kor 7.4)  $\langle F(B) \rangle_t = \int_0^t (\nabla F)^2(B_s) ds$

~~(5) Ex 14~~

(Prop 7.6)  $B$  eine d-dim-BB,  $f \in C^2(\mathbb{R}_+, \mathbb{R})$ , und  
 $Af = \frac{\partial f}{\partial t} + \frac{1}{2} \Delta f$   
 $\Rightarrow f(t, B_t) - f(0, B_0) - \int_0^t A f(s, B_s) ds \in M_{loc}^0$

G.5) Exponentielles lokales Martingel

(Lem 7.9)  $F \in C^2(\mathbb{R}_+ \times \mathbb{R}, \mathbb{R})$  und  $\frac{\partial F}{\partial t} + \frac{1}{2} \Delta F = 0, M \in M_{loc}$   
 $\Rightarrow \tilde{M}_t := F(\langle M \rangle_t, M_t) \in M_{loc}$

(Def 7.10)  $\lambda \in \mathbb{C}, M \in M_{loc} \Rightarrow E_\lambda(M)_t = \exp(\lambda M_t - \frac{\lambda^2}{2} \langle M \rangle_t)$ :  
exponentielles lokales Martingel.

Eigenschaften: (Th 7.12)  $E_\lambda(M)$  Martingel, ~~ist~~ in die folgenden Filter:  
(a)  $M$  beschränkt und  $\lambda \in \mathbb{R}$   
(b)  $\langle M \rangle$  " " ,  $\lambda \in i\mathbb{R}$   
(c)  $M_0 = 0, \mathbb{E}(E_\lambda(M)_t) = 1, \forall t \geq 0$  und  $\lambda \in \mathbb{R}$

C.6) Lévy Charakterisierung

(Th 7.13)  $X_t \in \mathbb{R}^d$ , stetig,  $\mathcal{F}_t$ -adaptiert,  $X_0 = 0$ .  
•  $X$  eine d-dim. BB bzgl.  $\mathcal{F}_t$   
 $\Leftrightarrow X \in M_{loc}^0$  und  $\langle X^i, X^j \rangle_t = \delta_{ij} \cdot t, 1 \leq i, j \leq d$

Korollar 7.16/15  
•  $X \in M_{loc}^0$  mit  $\langle X \rangle_t = t \Rightarrow X$  BB (1-d)  
•  $X \in M_{loc}^0$  und  $X_t^2 \cdot t \in M_{loc}^0 \Rightarrow X$  BB

Ist "stetig" nötig? Ja!

Beispiele: (a) Brownsche Brücke:  $X_t = \begin{cases} (1-t) \frac{B_t}{1-t}, & 0 \leq t < 1 \\ 0, & t=1 \end{cases}$

$$X_t = (1-t) \int_0^t \frac{dB_s}{1-s}$$

- $\text{Cov}(X_s, X_t) = (1-t) \cdot s$  für  $0 \leq s < t \leq 1$ .
- $\langle X \rangle_t = t$ ;  $W_t := X_t + \int_0^t \frac{X_s}{1-s} ds \in M_{loc}$ ,  
 ~~$W_t = \int_0^t \frac{1}{1-s} ds$~~   $\langle W \rangle_t = t$ .
- $dX_t = -\frac{X_t}{1-t} dt + dW_t$

(b) Ornstein-Uhlenbeck:  $X_t = \frac{e^{-\lambda t}}{\sqrt{2\lambda}} \cdot B_{e^{2\lambda t}}$

$$X_t = X_0 e^{-\lambda t} + \int_0^t e^{-\lambda(t-s)} dB_s$$

- $\text{Cov}(X_s, X_t) = \frac{1}{2\lambda} \exp(-\lambda|t-s|)$
- $\langle X \rangle_t = t$ .
- $W_t = X_t - X_0 - \lambda \int_0^t X_s ds \in M_{loc}$ ,  
 $\langle W \rangle_t = t$ .
- $dX_t = -\lambda X_t dt + dW_t$

(c) Bessel Prozesse:  $R_t = \|B_t\|_2$  ( $B_t$ : d-dim BB).

$$dR_t = \frac{d-1}{2R_t} dt + dW_t$$

Wobei  $W_t = \sum_{k=1}^d \int_0^t \frac{B_s^k}{R_s} dB_s^k$  : d-dim BB.

(d) BB mit Drift:

$$X_t = \mu t + \sigma W_t$$

- $\text{Cov}(X_t^i, X_t^j) = \sigma^2 t \delta_{ij}$
- $S dX_t = \mu dt + \sigma dW_t$
- $X_0 = 0$

(e) Geom. BB:

$$dX_t = \mu X_t dt + \sigma X_t dW_t$$
  
 $X_0 = x > 0$

$$\Rightarrow X_t = x \cdot \exp\left(\left(\mu - \frac{\sigma^2}{2}\right)t - \sigma W_t\right)$$

① SDE und Feynman-Kac

D.1) SDE: starke Lösungen:  $X_t \in \mathbb{R}^d$  mit

$$\textcircled{*} \begin{cases} dX_t = b(t, X_t)dt + \sigma(t, X_t)dW_t \\ X_0 = \xi \end{cases}$$

↑ Drift
↑ Dispersion

↑ Anfangsbedingung

Def. 8.2) . Starke Lösung von  $\textcircled{*}$  :

- $X_0 = \xi$  f.s.
- $X$  adaptiert an  $\mathcal{F}_t = \text{Augen von } \sigma(\cdot, W_s, 0 \leq s \leq t)$ .
- $X$  stetiges Sacmwart mit  $\int_0^t (\|b(s, X_s)\|^2 + \|\sigma(s, X_s)\|^2) ds < \infty$  f.s.
- $X_t = X_0 + \int_0^t b(s, X_s) ds + \int_0^t \sigma(s, X_s) dW_s$ ,  $0 \leq t < \infty$  f.s.

Theo 8.4) . Wenn  $b$  und  $\sigma$  lokal Lipschitz-stetig in  $x$ , dann gilt starke Eindeutigkeit (i.e., up to ununterscheidbarkeit).

Theo 8.6) Sei  $E(\|\xi\|^2) < \infty$ . Wenn  $\exists k > 0$  s.d.:

- (global Lipschitz)  $\forall t \geq 0, x, y \in \mathbb{R}^d, (\|b(t, x) - b(t, y)\| + \|\sigma(t, x) - \sigma(t, y)\|) \leq k\|x - y\|$
- (lin. Wachstum)  $\|b(t, x)\| + \|\sigma(t, x)\| \leq k(1 + \|x\|)$ .

$\Rightarrow \exists!$  starke Lösung von  $\textcircled{*}$  (und  $\forall T > 0, \exists C_T > 0$  s.d.  $E(\|X_t\|^2) \leq C_T(1 + E(\|\xi\|^2))$ ,  $0 \leq t \leq T$ ).

Beweisidee: Fix-Punkt Iteration

$$\begin{cases} X_t^{(0)} = \xi \\ \mathcal{L}(X_t) = \xi + \int_0^t b(s, X_s) ds + \int_0^t \sigma(s, X_s) dW_s \\ X_t^{(k+1)} := \mathcal{L}(X_t^{(k)}) \end{cases}$$



D.2) Feynman-Kac:

$$\textcircled{*} \begin{cases} \frac{\partial u}{\partial t} = \frac{1}{2} \Delta u - k(x)u \\ u(0, x) = f(x) \end{cases}, x \in \mathbb{R}^d.$$

(Kor 9.3)  $f: \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}, k: \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}_+$  stetig.

$u \in C^{1,2}$  auf  $\mathbb{R}_+ \times \mathbb{R}^d$  löst  $\textcircled{*}$ .

$\Rightarrow$  Wenn  $\forall T \in (0, \infty), \exists k_T > 0, a \in (0, \frac{1}{2T \cdot d})$  s.d.

$$\max_{0 \leq t \leq T} |u(t, x)| \leq k \cdot e^{a|x|^2}, x \in \mathbb{R}^d$$

$$\rightarrow u(t, x) = \mathbb{E}^x \left( f(\omega_t) e^{-\int_0^t k(\omega_s) ds} \right)$$

# E) Brownsche Martingale.

(Def. 10.3)  $\int$  Zeitwechsel  $(T_t)_{t \geq 0}$  ist ein Wachsendes, rechtsstetiger Prozess  $T: \mathbb{R} \times \mathbb{R}_+ \rightarrow \overline{\mathbb{R}}_+$  mit  $T_t$  stoppzeit,  $t \leq \infty$ .

(Def. 10.5)  $(X_t)_{t \geq 0}$  adaptiert,  $X_t \in \overline{\mathbb{R}}$ .

$\hat{X}_t := X_{T_t}$  (ist def. wenn  $T_t$  endlicher Zeiter oder  $X_\infty = \lim_{t \rightarrow \infty} X_t \in \overline{\mathbb{R}}$  existiert f.s.)

(Def. 10.6)  $\int$   $(X_t)_{t \geq 0}$  ist  $(T_t)_{t \geq 0}$ -stetig, falls (w.f.s.)  $X_t(\omega)$  ist Konstant auf Sprüngen von  $T_t$ .

Eigenschaft: (Thm 10.8):  $(T_t)_{t \geq 0}$  Zeitwechsel,  $X \in H^2$ ,  $X$   $(T_t)_{t \geq 0}$ -stetig.

$\Rightarrow \hat{X} \in H^2$  und  $\langle \hat{X} \rangle_t = \langle X \rangle_{T_t} - \langle X \rangle_{T_0}$ .

Beispiel:  $\left\{ \begin{array}{l} T_t = \inf \{s \geq 0 \text{ s.d. } \langle X \rangle_s > t\} \Rightarrow X \text{ ist} \\ (T_t)_{t \geq 0} \text{-stetig.} \end{array} \right.$

Anwendungen: (Thm 10.12):  $T$  endliche Stoppzeit,  $X_t$  d-dim BB bzgl  $(\mathcal{F}_t)_{t \geq 0}$   
 $\Rightarrow X_{T+t} - X_t$  d-dim BB bzgl  $(\mathcal{F}_{T+t})_{t \geq 0}$ .

Dobins-Schwarz: (Thm 10.13):  $X \in M_{loc}$  mit  $\langle X \rangle_\infty = \infty$  f.s.  
 $\Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} B_t = X_{T_t} \text{ mit } T_t = \inf \{s \geq 0 \mid \langle X \rangle_s > t\} \\ \text{ist l.d. BB bzgl } (\mathcal{F}_{T_t})_{t \geq 0} \\ X_t = B_{\langle X \rangle_t}. \end{array} \right.$

Mart. Darstellung: (Thm 12.5)  $(\mathcal{F}_t)_{t \geq 0}$  Brownsche Filtration.  
Wenn  $M$  lokale  $(\mathcal{F}_t)_{t \geq 0}$ -Martingale, dann besitzt stetige Version mit  $M_t = M_0 + \int_0^t H_s dB_s$   
 $\uparrow$  Koest.  $\uparrow$   $L^2_{loc}$

F) Girsanov:

Idee: Masswechsel mit Martingal  $Z_t$ .

$(Z_t)_{t \in [0, T]}$  Martingal mit  $Z_t \geq 0$  und  $E(Z_t) = 1$   
 $\Rightarrow Q_t := Z_t \cdot P$

Lemma 1.2:  $Z > 0 \in M_{loc} \Rightarrow \exists ! L \in M_{loc}$  s.d.  $Z = \exp(L - \frac{1}{2} \langle L \rangle)$   
 $(L_t = \int_0^t \frac{dZ_s}{Z_s})$

Lemma 1.3:

$M_{loc, T}^c =$  stetige lok. Martingale auf  $[0, T]$  bzgl.  $(F_t)_{t \in [0, T]}$ ,  $M_0 = 0$   
 $\tilde{M}_{loc, T}^c =$  " " " " " "  $(F_t)_{t \in [0, T]}$ ,  $Q_t$ ,  $M_0 = 0$ .

Lemma 1.4: Sei  $M \in M_{loc, T}$   
 $\Rightarrow \tilde{M}_t = M_t - \langle M \rangle_t \in \tilde{M}_{loc, T}^c$  und  $\langle \tilde{M} \rangle_t = \langle M \rangle_t$ .

Girsanov: (Thm 1.6)  $W_t$  ein d-dim. BB.,  $X_t \in L^2_{loc}(\mathbb{R} \times \mathbb{R}^d)$ .

$$L_t := (X \cdot W)_t = \sum_{k=1}^d \int_0^t X_s^k dW_s^k$$

$$Z_t := \sum_{k=1}^d L_t^k = \exp\left(\sum_{k=1}^d \int_0^t X_s^k dW_s^k - \frac{1}{2} \int_0^t \|X_s\|^2 ds\right)$$

Sei  $Q_t = Z_t \cdot P$  und  
 $\tilde{W}_t^k = W_t^k - \int_0^t X_s^k ds$

$\Rightarrow \forall T > 0, (\tilde{W}_t^k)_{0 \leq t \leq T}$  ist eine d-dim. BB. auf  $(\Omega, \mathcal{F}_T, (F_t)_{0 \leq t \leq T}, Q_T)$ .

Beispiel:  $d=1, X_t = \mu \neq 0$  (konstant),  $W_t$  BB. bzgl.  $(F_t), P$ .  
 $\Rightarrow (\tilde{W}_t = W_t - \mu t)_{t \geq 0}$  ist eine BB. bzgl.  
 $P_t^{(M)} := Z_t \cdot P$ , mit  $Z_t = \exp(\mu W_t - \frac{1}{2} \mu^2 t)$ .